

8. Интегрирование и дифференцирование

Дифференцирование в Octave осуществляется в технике символьных переменных. В функциях интегрирования реализованы различные численные алгоритмы.

8.1 Вычисление производной

Дифференцирование в Octave осуществляется с помощью функции `differentiate(f(a,x [, n])`

где a — символьное выражение, x — переменная дифференцирования, n — порядок дифференцирования (при $n=1$ параметр можно опустить). Иными словами функция вычисляется n -ю производную выражения a по переменной x .

Напомним, что для работы с символьными переменными в Octave должен быть подключен специальный пакет расширений **octave-symbolic**. Процедура установки пакетов расширений описана в первой главе. Техника работы с символьными переменными описана в п. 2.7 второй главы.

Производной функции $f(x)$ в точке x_0 называется предел, к которому стремится отношение бесконечно малого приращения функции к соответствующему бесконечно малому приращению аргумента. Геометрический смысл этого понятия заключается в том, что если к графику функции $f(x)$ провести касательную в точке x_0 , то ее угловой коэффициент, будет равен значению производной в этой точке $k=f'(x)$. Следовательно, уравнение касательной к линии в заданной точке имеет вид: $y(x)=f'(x)(x-x_0)+f(x_0)$.

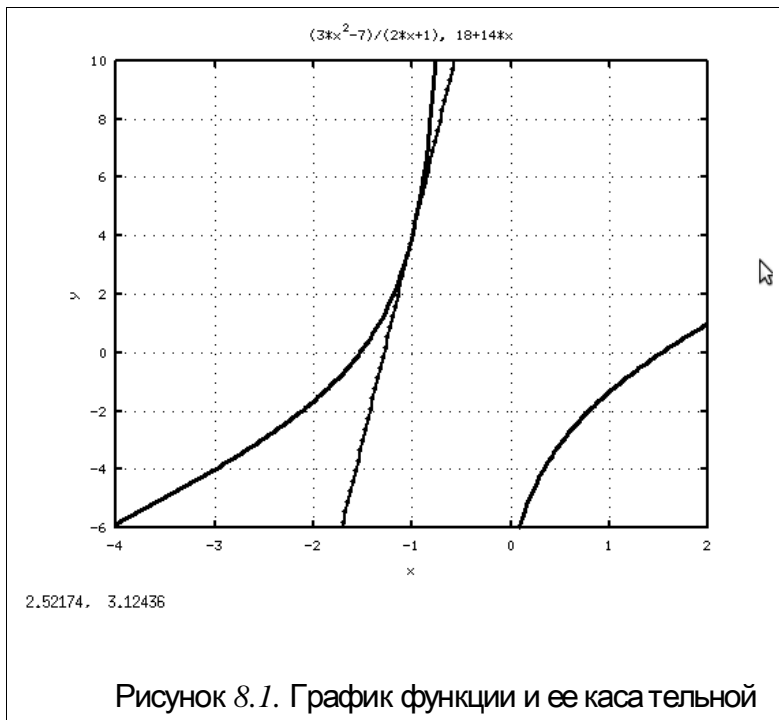
ЗАДАЧА 8.1. Записать уравнение касательной к функции $f(x)=\frac{3x^2-7}{2x+1}$ в точке $x_0=-1$.

Из листинга 8.1 видим, что уравнение касательной к функции в заданной точке имеет вид $y(x)=14x+18$.

```
>>> clear all;
x0=-1;
symbols
x = sym ("x");
f=(3*x^2-7)/(2*x+1);
%Первая производная от заданной функции
f1=differentiate(f,x)
%Уравнение касательной:
%k=subs(f1,x,x0), f(x0)=subs(f,x,x0)
y=subs(f1,x,x0)*(x-x0)+subs(f,x,x0)
>>>f1 =
(6.0)*x*(1.0+(2.0)*x)^(-1) -
(2.0)*(-7.0+(3.0)*x^(2.0))*(1.0+(2.0)*x)^(-2)
>>>y =
18.0-9.029803704631804845E-19*I+
(14.0-6.0198691364212032297E-19*I)*x
```

Листинг 8.1

На рис. 8.1 представлены графики заданной функции и ее касательной. Рисунок построен с помощью команд из листинга 8.2.



```
clear all;
clf; cla;
symbols
x=sym("x");
L1=ezplot('(3*x^2-7)/(2*x+1)');
set(L1,'LineWidth',3,'Color','k')
hold on
L2=ezplot('18+14*x');
set(L2,'LineWidth',2,'Color','k','Marker','o')
set(gca,'xlim',[-4,2]);
set(gca,'ylim',[-6,10]);
set(gca,'xtick',[-4:2]);
set(gca,'ytick',[-6:2:10]);
grid on;
xlabel('x'); ylabel('y');
title('(3*x^2-7)/(2*x+1), 18+14*x');
```

Листинг 8.2

ЗАДАЧА 8.2. Найти $f'(x) = \frac{5 \sin(2x)}{\sqrt{\cos(2x)}}$ и $f'(x) = \text{tg}(\sqrt[3]{\ln(x)})$.

Решение задачи показано в листингах 8.3 и 8.4 соответственно.

```
>>> clear all;
symbols
x = sym("x");
f=(5*Sin(2*x))/Sqrt(Cos(2*x));
f1=differentiate(f,x)
>>>f1 =
(5.0)*sin((2.0)*x)^2*cos((2.0)*x)^(-3/2)+
(10.0)*sqrt(cos((2.0)*x))
```

Листинг 8.3

```
>>> clear all;
```

```

symbols
x = sym ("x") ;
f=Tan (Log (x) ^ (1/3) ) ;
f1=differentiate (f, x)
>>>f1 =
(0.333) * (1+tan (log (x) ^ (0.333) ) ^2) *x^ (-1) *log (x) ^ (-0.666)

```

Листинг 8.4

Если функция $y(x)$ задана параметрическими уравнениями

$x=\phi(t), y=\psi(t)$, то производная вычисляется по формуле $y'(x)=\frac{\phi'(t)}{\psi'(t)}=\frac{y_t}{x_t}$.

ЗАДАЧА 8.3. Найти производную функции, заданной параметрически:

$$\begin{cases} x(t)=3\cos^3(t) \\ y(t)=3\sin^3(t) \end{cases}.$$

Листинг 8.5 содержит решение задачи.

```

>>> clear all;
symbols
t = sym ("t") ;
x=3*Cos (t) ^3;
y=3*Sin (t) ^3;
xt=differentiate (x, t) ;
yt=differentiate (y, t) ;
f=yt/xt
>>>f =
-sin (t) *cos (t) ^ (-1.0)

```

Листинг 8.5

ЗАДАЧА 8.4. Найти производные $f''(x)=\ln(\cos(x))$ (листинг 8.6), $f'''(x)=\tan(x)$ (листинг 8.7).

```

>>> clear all;
symbols
x = sym ("x") ;
f=Log (Cos (x) ) ;
differentiate (f, x, 2)
>>>ans =
-1-cos (x) ^ (-2) *sin (x) ^2

```

Листинг 8.6

```

>>> clear all;
symbols
x = sym ("x") ;
f=Tan (x) ;
differentiate (f, x, 4)
>>>ans =
16*(1+tan (x) ^2) ^2*tan (x) +8*(1+tan (x) ^2) *tan (x) ^3

```

Листинг 8.7

ЗАДАЧА 8.5. Найти производную $y''(x)$ функции, заданной параметрически

$$\begin{cases} x(t)=t-\sin(t) \\ y(t)=1-\cos(t) \end{cases}.$$

Выражение для вычисления второй производной параметрической функции:

$$y''(x)=\left(\frac{\phi'(t)}{\psi'(t)}\right)'=\frac{\phi'(t)\psi''(t)-\psi'(t)\phi''(t)}{(\phi'(t))^2}.$$

В листинге 8.8 представлено решение задачи

```
>>> clear all;
symbols
t = sym ("t") ;
x=t-Sin(t);
y=1-Cos(t);
xt=differentiate(x,t);
yt=differentiate(y,t);
xt2=differentiate(x,t,2);
yt2=differentiate(y,t,2);
f=(xt*yt2-yt*xt2)/xt^2
>>>f =
-(1-cos(t)) ^(-2.0) *(sin(t)^2+(-1+cos(t))*cos(t))
```

Листинг 8.8

8.2 Исследование функций

Понятие производной тесно связано с *задачей исследования функции*. Дадим несколько определений.

Если производная функции $f(x)$ положительна на всем интервале $[a, b]$, то функция на нем *возрастает*, если всюду отрицательна, то $f(x)$ *убывает*.

ЗАДАЧА 8.6. Построить график функции $f(x)=1-2x-x^2$ и ее производной. Исследовать функцию на возрастание и убывание.

Вычислим производную заданной функции:

```
symbols
x=sym ("x") ;
f=1-2*x-x^2;
differentiate(f,x)
>>>ans =
-2.0-(2.0)*x
```

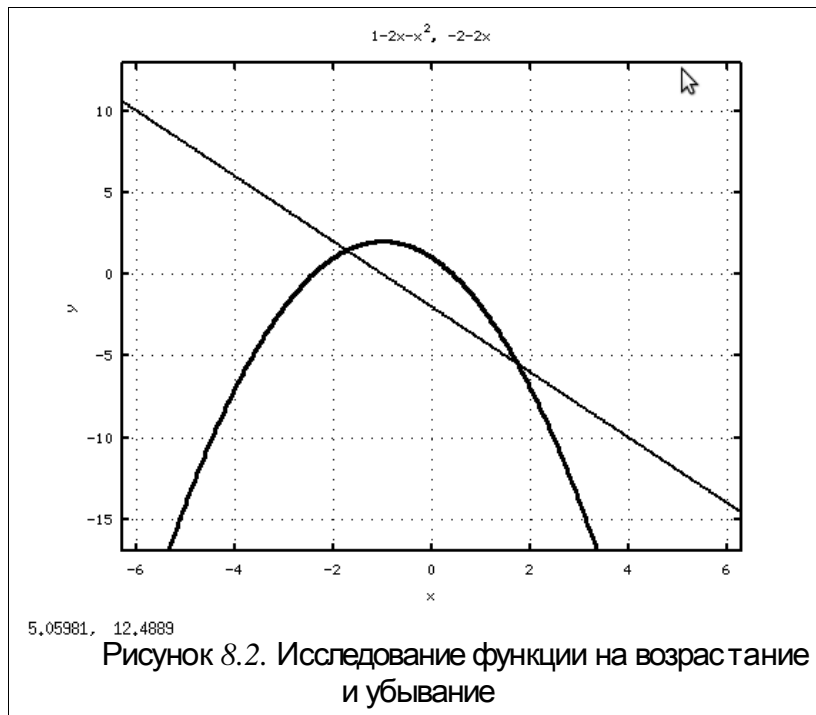
Листинг 8.9

С помощью команд листинга 8.10 построим график заданной функции и ее производной.

```
clf;cla;
L1=ezplot('1-2*x-x^2');
set(L1,'LineWidth',3,'Color','k')
hold on
L2=ezplot('-2-2*x');
set(L2,'LineWidth',2,'Color','k')
grid on;
xlabel('x');ylabel('y');
title('1-2x-x^2, -2-2x')
```

Листинг 8.10

На рис. 8.2 видим, что там, где $y=f'(x)$ принимает положительные значения, $f(x)$ возрастает, соответственно при отрицательных значениях $y=f'(x)$ функция $f(x)$ убывает.



Говорят, что непрерывная функция $f(x)$ имеет максимум в точке $x=a$, если в достаточной близости от этой точки производная $f'(x)$ положительна слева от a и отрицательна справа от a . Если наоборот, то $f(x)$ имеет минимум в точке $x=a$. Максимум и минимум объединяют названием экстремум. Если первая производная в этой точке $f'(a)$ либо равна нулю, либо не существует, то в этой точке может быть экстремум.

ЗАДАЧА 8.7. Исследовать функцию $f(x) = \frac{x^3}{3} - 2x^2 + 3x + 1$ на экстремум.

Найдем производную функции:

```
clear all;
symbols
x=sym("x");
f=x^3/3-2*x^2+3*x+1;
%Производная от функции f(x)
y=differentiate(f,x)
>>>y = 3.0+x^(2.0)-(4.0)*x
```

Листинг 8.11

Изобразим функцию и ее производную на графике и найдем корни уравнения $f'(x)=0$ с помощью команд листинга 8.12.

```
clf; cla;
L1=ezplot('x^3/3-2*x^2+3*x+1');
set(L1,'LineWidth',3,'Color','k')
hold on
L2=ezplot('3.0+x^(2.0)-(4.0)*x');
set(L2,'LineWidth',2,'Color','k')
set(gca,'xlim',[-2,5]);
set(gca,'ylim',[-5,5]);
grid on;
xlabel('x'); ylabel('y');
title('x^3/3-2x^2+3x+1, 3+x^2-4x')
```

```
%Корни уравнения  $f'(x)=0$ 
x1 = symfsolve(y,1)
x2 = symfsolve(y,3)
>>>x1 = 1
>>>x2 = 3
```

Листинг 8.12

На рис. 8.3 и в листинге 8.12 видно, что первая производная обращается в ноль в точках 1 и 3. При переходе через точку 1 $f'(x)$ меняет знак с + на -, следовательно, это точка максимума функции $f(x)$, а в точке 3 знак первой производной меняется с - на +, то есть это точка минимума.

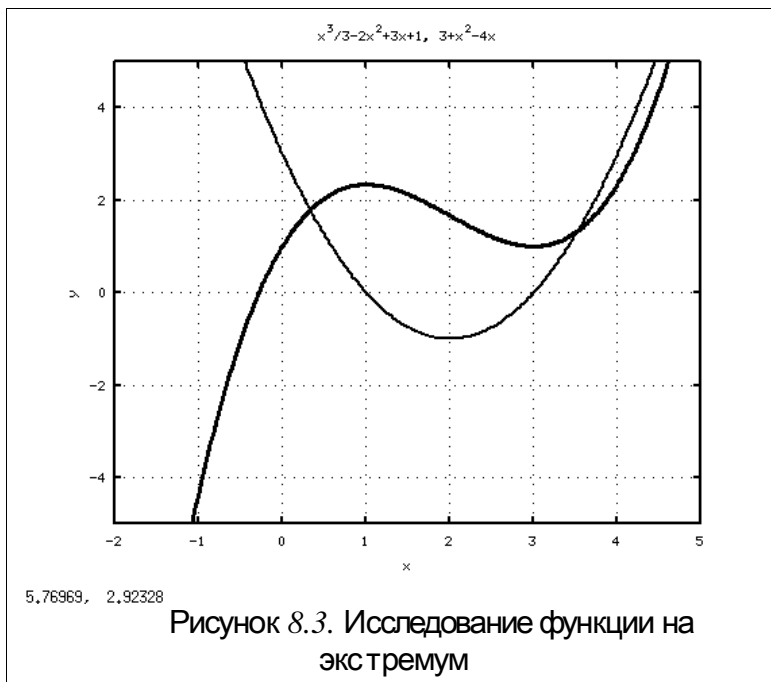


График функции называется *выпуклым на промежутке* $[a, b]$, если он расположен выше касательной, проведенной в любой точке этого интервала. Если же график функции лежит ниже касательной, то он называется *вогнутым*. Функция будет *выпуклой на интервале* $[a, b]$, если вторая производная $f''(x)$ на нем положительна. И наоборот, если вторая производная отрицательна, то *функция вогнута*. Если же вторая производная равна нулю в некоторой точке a , а слева и справа от нее имеет значения разных знаков, то точка a — *точка перегиба*.

ЗАДАЧА 8.8. Определить точки перегиба функции $f(x) = \frac{3x-2}{x^2+1}$.

Найдем вторую производную заданной функции. Построим графики функции и ее второй производной. Определим точки в которых вторая производная обращается в ноль (листинг 8.13).

```
>>> clear all;
symbols
x=sym("x");
f=(3*x-2)/(x^2+1);
y=differentiate(f,x,2)
>>>y =
-(2.0)*(1.0+x^(2.0))^(2.0)*(-2.0+(3.0)*x) -
(12.0)*(1.0+x^(2.0))^(2.0)*x +
(8.0)*(1.0+x^(2.0))^(3.0)*x^2*(-2.0+(3.0)*x)
```

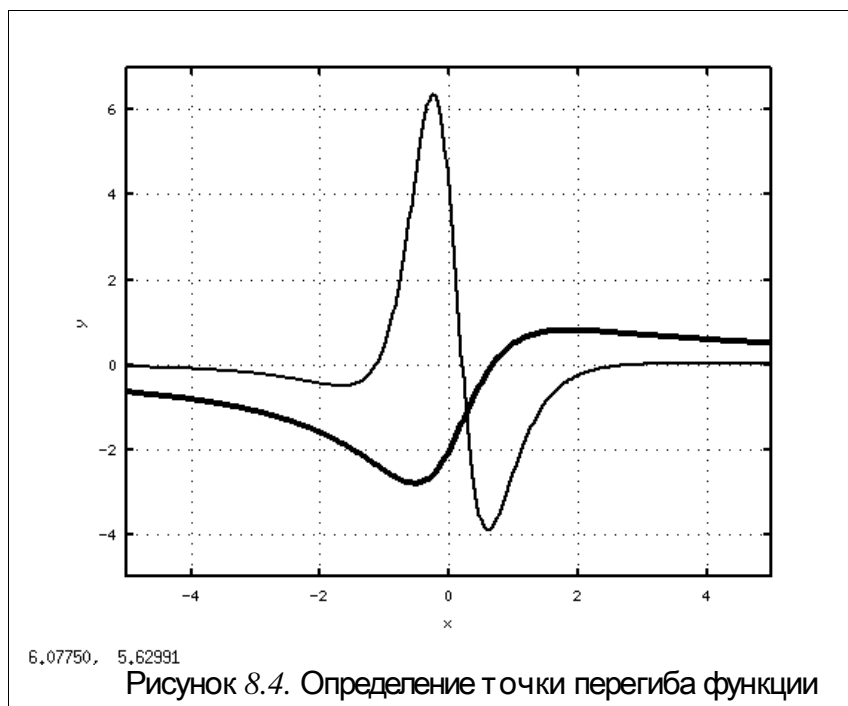
```

clf; cla;
L1=ezplot(' (3*x-2)/(x^2+1) ');
set(L1, 'LineWidth', 4, 'Color', 'k')
hold on
L2=ezplot(' -(2.0)*(1.0+x^(2.0))^(-2)*(-2.0+(3.0)*x) -
          (12.0)*(1.0+x^(2.0))^(-2)*x+
          (8.0)*(1.0+x^(2.0))^(-3)*x^2*(-2.0+(3.0)*x) ');
set(L2, 'LineWidth', 2, 'Color', 'k')
set(gca, 'xlim', [-5, 5]);
set(gca, 'ylim', [-5, 7]);
grid on;
xlabel('x'); ylabel('y');
title(' ')
x1 = symfsolve(y, -1)
x2 = symfsolve(y, 0)
x3 = symfsolve(y, 2)
>>>x1 = -1.1411
>>>x2 =  0.19855
>>>x3 =  2.9425

```

Листинг 8.13

Иллюстрации приведены на рис. 8.4. Исследование второй производной функции $f''(x)$ показывает, что она определена на всей числовой оси и обращается в нуль в трех точках $x_1 = -1.1411$, $x_2 = 0.19855$, $x_3 = 2.9425$, причем при переходе через них она меняет знак. Следовательно, на интервале $(-\infty, x_1)$ функция $f(x)$ вогнутая, так как $f''(x) < 0$, на (x_1, x_2) – выпуклая ($f''(x) > 0$), на (x_2, x_3) – вогнутая ($f''(x) < 0$) и на $(x_3, +\infty)$ опять выпуклая, потому что $f''(x) > 0$.



8.3 Численное интегрирование

Пусть дана функция $f(x)$, известно, что она непрерывна на интервале $[a, b]$ и уже определена ее первообразная $F(x)$, тогда *определенный интеграл* от

этой функции можно вычислить в пределах от a до b по формуле Ньютона–Лейбница:

$$\int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a) ,$$

где $F'(x) = f(x)$.

ЗАДАЧА 8.9. Вычислить определенный интеграл $I = \int_2^5 \sqrt{2x-1} \, dx$.

К сожалению в Octave не предусмотрены средства символьного интегрирования, поэтому обратимся к таблице интегралов и найдем, что

$$I = \int_2^5 \sqrt{2x-1} = \frac{1}{3} \sqrt[3]{(2x-1)^2} + C .$$

Теперь вычислим интеграл по формуле Ньютона–Лейбница:

```
>>> clear all;
%Функция, определяющая подынтегральное выражение
%x – переменная интегрирования,
%С – постоянная интегрирования.
function y=F(x,C)
y=1/3*(2*x-1)^(3/2)+C;
end;
a=2; b=5;
%Вычисление интеграла по формуле Ньютона–Лейбница
I=F(b,0)-F(a,0)
>>>I = 7.2679
```

Листинг 8.14

На практике часто встречаются интегралы с первообразной, которая не может быть выражена через элементарные функции или является слишком сложной, что затрудняет, или делает невозможным, вычисления по формуле Ньютон–Лейбница. Кроме того, нередко подынтегральная функция задается таблицей или графиком и тогда понятие первообразной вообще теряет смысл. В этом случае, большое значение имеют *численные методы интегрирования*, основная задача которых заключается в вычислении значения определенного интеграла на основании значений подынтегральной функции.

Численное вычисление определенного интеграла называют *механической квадратурой*. Формулы, соответствующие тому или иному численному методу приближенного интегрирования называют *квадратурными*. Подобное название связано с *геометрическим смыслом определенного интеграла*: значение определенного интеграла

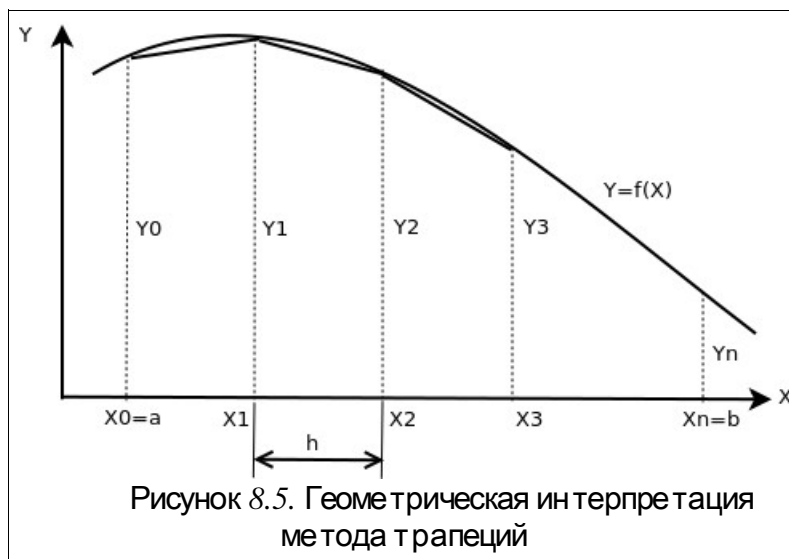
$$y = \int_a^b f(x) dx, f(x) \neq 0 ,$$

равно площади квадрата, которая в свою очередь, совпадает с площадью криволинейной трапеции с основаниями $[a, b]$ и $f(x)$.

Вообще говоря, классические учебники по численной математике предлагают не мало методов интегрирования, но здесь мы рассмотрим только те методы, которые имеют непосредственное отношение к функциям Octave.

8.3.1 Интегрирование по методу трапеций

Изложим геометрическую интерпретацию *интегрирования по методу трапеций*. Для этого участок интегрирования $[a, b]$ разобьем точками на n равных частей (рис. 8.5), причем $x_0 = a, x_n = b$.



Тогда длина каждой части будет равна $h = \frac{b-a}{n}$, а значение абсциссы каждой из точек разбиения можно вычислить по формуле $x_i = x_0 + i h, i = 1, n-1$. Теперь из каждой точки x_i проведем перпендикуляр до пересечения с кривой $f(x)$, а затем заменим каждую из полученных криволинейных трапеций прямолинейной. Приближенное значение интеграла будем рассматривать как сумму площадей прямолинейных трапеций, причем площадь отдельной трапеции составляет

$S = \frac{y_{i-1} + y_i}{2} h$, следовательно, площадь искомой фигуры вычисляют по формуле:

$$S = \int_a^b f(x) dx = \sum_{i=1}^n S_i = \frac{h}{2} \sum_{i=1}^n (y_{i-1} + y_i) = h \frac{y_0 + y_n}{2} + \sum_{i=1}^{n-1} y_i.$$

Таким образом, получена *квадратурная формула трапеций* для численного интегрирования:

$$I = \int_a^b f(x) dx = h \frac{f(a) + f(b)}{2} + \sum_{i=1}^{n-1} f(x_i).$$

Функций `trapz` и `cumtrapz` реализуют численное интегрирование по методу трапеций в Octave.

Площадь фигуры под графиком функции $y(x)$, в котором все точки заданы векторами x и y , вычисляет команда `trapz(x, y)`.

Если вызвать функцию `trapz(y)` с одним аргументом, то будет вычислена площадь фигуры под графиком функции $y(x)$, в котором все точки заданы векторами x и y , причем по умолчанию элементы вектора x принимают значения номеров элементов вектора y .

ЗАДАЧА 8.10. Вычислить интеграл от функции $y(x) = \cos(x)$. Значения функции представлены в табл. 8.1.

Таблица 8.1. Значения функции $y(x) = \cos(x)$

x	-1.5708	-1.0708	-0.5708	-0.0708	0.4292	0.9292	01.01.92
y	0	0.47943	0.84147	0.99749	0.90930	0.59847	0.14112

Решение задачи представлено в листинге 8.15.

```
>>> I=trapz(x, y)
```

```

I = 1.9484
>>> clear all;
x=[-1.5708 -1.0708 -0.5708 -0.0708 0.4292 0.9292 1.4292];
y=[0 0.47943 0.84147 0.99749 0.90930 0.59847 0.14112];
I=trapz(x, y)
>>>I = 1.9484

```

Листинг 8.15

ЗАДАЧА 8.11. Вычислить интеграл $I = \int_2^5 \sqrt{2x-1} \, dx$.

Листинг 8.16 содержит несколько вариантов решения данной задачи. В первом случае интервал интегрирования делится на отрезки с шагом 1, во втором 0.5, в третьем 0.1 и в четвертом 0.05. Не трудно заметить, что чем больше точек разбиения, тем точнее значение искомого интеграла. Решение можно сравнить с результатом полученным в задаче 8.9, где этот же интеграл был найден по формулам Ньютона-Лейбница (листинг 8.14).

```

>>> clear all;
%1. h=1
x=2:5;
y=sqrt(2*x-1);
I1=trapz(x, y)
%2. h=0.5
x=2:0.5:5;
y=sqrt(2*x-1);
I2=trapz(x, y)
%3. h=0.1
x=2:0.1:5;
y=sqrt(2*x-1);
I3=trapz(x, y)
%4. h=0.05
x=2:0.05:5;
y=sqrt(2*x-1);
I4=trapz(x, y)
%Результаты интегрирования
>>>I1 = 7.2478
>>>I2 = 7.2629
>>>I3 = 7.2677
>>>I4 = 7.2679

```

Листинг 8.16

В листинге 8.17 приведен пример использования функции `trapz` с одним аргументом. Как видим, в первом случае значение интеграла вычисленного при помощи этой функции не точно и совпадает со значением, полученным функцией `trapz(x, y)` на интервале $[2, 5]$ с шагом 1 (листинг 8.16, первый пример). То есть мы нашли сумму площадей трех прямолинейных трапеций с основанием $h=1$ и боковыми сторонами, заданными вектором y . Во втором случае, при попытке увеличить точность интегрирования, значение интеграла существенно увеличивается. Дело в том что, уменьшив шаг разбиения интервала интегрирования до 0.05, мы увеличили количество элементов векторов x и y и применение функции `trapz(y)` приведет к вычислению суммы площадей шестидесяти трапеций с основанием $h=1$ и боковыми сторонами, заданными вектором y . Таким образом, в первом и втором примерах листинга 8.17 вычисляются площади совершенно разных фигур.

```

%1.
x=2:5;
y=sqrt(2*x-1);
I=trapz(y)
>>>I = 7.2478
%2.
x=2:0.05:5;
y=sqrt(2*x-1);
I=trapz(y)
>>>I = 145.36

```

Листинг 8.17

Функция `cumtrapz` выполняет так называемое «интегрирование с накоплением» по методу трапеций. Это означает, что она, так же как и `trapz`, вычисляет площадь фигуры под графиком функции $y(x)$, но результатом ее работы является вектор, состоящий из промежуточных вычислений. То есть, если общая площадь S криволинейной трапеции сформирована из суммы площадей $S_i (i=1, n)$ прямолинейных трапеций, то элементы вектора представляют собой следующую последовательность $S_1=0, S_2=S_1+S_2, S_3=S_1+S_2+S_3, \dots, S_n=S_1+S_2+S_3+\dots+S_n$. Таким образом, последний элемент вектора будет равен искомой площади фигуры S .

Функцию интегрирования с накоплением можно вызывать в форматах `cumtrapz(x, y)` и `cumtrapz(y)`, где x и y векторы, определяющие функцию $y(x)$.

ЗАДАЧА 8.12. Вычислить интеграл
$$I = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{1}{5 + \sin(x)} dx$$
.

Листинг 8.18 демонстрирует применение функции интегрирования с накоплением `cumtrapz` к поставленной задаче. Там же приведена интерпретация работы этой функции с помощью команды `trapz`.

```

>>> x=0:0.1:pi/2;
y=(5+sin(x)).^(-1);
%1. Интегрирование с накоплением
I1=cumtrapz(x,y)
>>>I1 =
Columns 1 through 8:
0.0 0.0198 0.03923 0.05829 0.07701 0.09541 0.11352 0.13136
Columns 9 through 16:
0.1489 0.1663 0.18356 0.2006 0.2175 0.23434 0.25108 0.2677
%2. Обычное интегрирование
I2=trapz(x,y)
%Значение I2 совпадает с последним значением вектора I1
>>>I2 = 0.26777
%3. Ин
x=0:0.1:1;
y=(5+sin(x)).^(-1);
I3=trapz(x,y)
%Значение I3 совпадает с 11-м значением вектора I1
>>>I3 = 0.18356

```

Листинг 8.18

8.3.2 Интегрирование по методу Симпсона

Изложим идею *интегрирования по методу Симпсона*. Пусть $n=2m$ – четное число, а $y_i=f(x_i)(i=0,n)$ – значения функции $y=f(x)$ для равноотстоящих точек $a=x_0, x_1, x_2, \dots, x_n=b$ с шагом $h=\frac{b-a}{n}=\frac{b-a}{2m}$. На паре соседних участков (рис.) кривая $y=f(x)$ заменяется параболой $y=L(x)$, коэффициенты которой подобраны так, что она проходит через точки y_0, y_1, y_2 .



Площадь криволинейной трапеции, ограниченной сверху параболой, составит:

$$S_i = \frac{h}{3}(y_{i-1} + 4y_i + y_{i+1}) .$$

Суммируя площади всех криволинейных трапеций, получим:

$$S = \int_a^b f(x) dx \approx \frac{h}{3}(y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + \dots + 2y_{2m-2} + 4y_{2m-1} + y_{2m}) = \frac{h}{3} \left(y_0 + y_{2m} + \sum_{i=1}^{2m-1} p y_i \right)$$

где $p=6-p, p=4$. Следовательно, формула Симпсона для численного интегрирования имеет вид:

$$I = \int_a^b f(x) dx = \frac{h}{3} \left(f(a) + f(b) + \sum_{i=1}^{2m-1} p y_i \right) .$$

Методы трапеций и Симпсона являются частными случаями *квадратурных формул Ньютона–Котеса*, которые, вообще говоря, имеют вид

$$\int_a^b y dx = (b-a) \sum_{i=0}^n H_i y_i ,$$

где H_i – это некоторые константы называемые *постоянными Ньютона–Котеса*.

Если для квадратурных формул Ньютона–Котеса принять $n=1$, то получим метод трапеций, а при $n=2$ – метод Симпсона. Поэтому эти методы называют *квадратурными методами низших порядков*. Для $n>2$ получают *квадратурные формулы Ньютона–Котеса высших порядков*.

В Octave реализован вычислительный алгоритм метода Симпсона с автоматическим выбором шага. Автоматический выбор шага интегрирования

заключается в том, что интервал интегрирования разбивают на n отрезков и вычисляют значение интеграла, если полученное значение не удовлетворяет заданной точности вычислений, то n увеличивают вдвое и вновь вычисляют значение интеграла, так повторяют до тех пор пока не будет достигнута заданная точность. Итак, вычисление интеграла по методу Симпсона обеспечивает функция

$$[F, K]=\text{quadv}(\text{name}, a, b [, \text{tol}, \text{trace}]),$$

где:

`name` – имя функции, задающей подынтегральное выражение;

`a, b` – пределы интегрирования;

`tol` – точность вычислений;

`trace` – параметр позволяющий получить информацию о ходе вычислений в виде таблицы, в столбцах которой представлены: значение количества вычислений, начальная точка текущего промежутка интегрирования, его длина и значение интеграла;

`F` – значение интеграла;

`K` – количество итераций.

ЗАДАЧА 8.13. Вычислить интеграл $\int_0^1 \sqrt{4-x^2} dx$.

Решение задачи с применением функции `quadv` приведено в листинге 8.19.

`%Подынтегральная функция`

`function y=G(x)`

`y=(4-x^2).^(1/2);`

`end;`

`%Вычисление интеграла по методу Симпсона`

`format long`

`%Точность установлена по умолчанию 1.0e-06`

`[F1,K1]=quadv('G',0,1)`

`%Результат - значение интеграла и количество итераций`

`>>>F1 = 1.91322288999134`

`K1 = 17`

`%Точность установлена пользователем 1.0e-07`

`[F2,K2]=quadv('G',0,1,1.0e-07)`

`%Результат - значение интеграла и количество итераций`

`>>>F2 = 1.91322295090669`

`K2 = 33`

`format short`

`%Вызов функций с заданной степенью точности`

`%Вывод дополнительной информации о вычислениях`

`quadv('G',0,1,1.0e-05,5)`

`>>>5.00000 0.00000 1.00000 1.91321`

`7.00000 0.00000 0.50000 0.98948`

`9.00000 0.50000 0.50000 0.92374`

`11.0000 0.50000 0.25000 0.47458`

`13.0000 0.75000 0.25000 0.44916`

`ans = 1.9132`

Листинг 8.19

8.3.3 Интегрирование по квадратурным формулам Гаусса

Запишем в общем виде квадратурную формулу для функции заданной на

промежутке $[-1; 1]$

$$\int_{-1}^1 y dx = \sum_{i=0}^n A_i \cdot f(x_i) .$$

Попытаемся найти коэффициенты A_i и узловые точки t_i , таким образом, чтобы квадратурная формула была точной для всех полиномов $f(t) = 1, t, t^2, \dots, t^{2n-1}$.

В этом случае построение квадратурной формулы приводит к определению A_i и t_i из нелинейной системы $2n$ уравнений:

$$\left\{ \begin{array}{l} \sum_{i=1}^n A_i = 2, \\ \sum_{i=1}^n A_i \cdot t_i = 0, \\ \dots \\ \sum_{i=1}^n A_i \cdot t_i^{2n-2} = \frac{2}{2n-1}, \\ \sum_{i=1}^n A_i \cdot t_i^{2n-1} = 0. \end{array} \right.$$

Решение нелинейной системы задача не тривиальная, но ее можно обойти, если знать, что значениями t_i квадратурной формулы служат корни многочлена Лежандра

$$P_n(t) = \frac{1}{2^n \cdot n!} \cdot \frac{d^n}{dt^n} ((t^2 - 1)^n), (n = 0, 1, 2, \dots).$$

Как известно, корни полинома Лежандра существуют при любом n , различны и принадлежат интервалу $[-1; 1]$.

Итак, *квадратурной формулой Гаусса* называют выражение

$$\int_a^b f(x) dx = \frac{b-a}{2} \sum_{i=1}^n A_i \cdot f\left(\frac{a+b}{2} + \frac{b-a}{2} \cdot t_i\right),$$

где t_i – корни полинома Лежандра, а A_i определяется интегрированием базисных многочленов Лежандра $P_i(t)$ степени $n-1$:

$$A_i = \int_{-1}^1 \frac{(t-t_1) \dots (t-t_{i-1})(t-t_{i+1}) \dots (t-t_n)}{(t_i-t_1) \dots (t_i-t_{i-1})(t_i-t_{i+1}) \dots (t_i-t_n)} dt .$$

В Octave *интегрирование по квадратуре Гаусса* выполняет функция

$$[F, kod, K, err] = \text{quad}(\text{name}, a, b, \text{tol}, \text{sing}),$$

где

`name` – имя функции, задающей подынтегральное выражение;

`a, b` – пределы интегрирования;

`tol` – точность вычислений;

`sing` – вектор значений, близких к тем, в которых подынтегральная функция терпит разрыв;

`F` – значение интеграла;

`kod` – код ошибки в решении (0 — решение завершено успешно);

`K` – количество итераций;

`err` – погрешность вычислений.

ЗАДАЧА 8.14. Вычислить интеграл $\int_0^1 t^2 \cdot \sqrt{\left(3 + \sin\left(\frac{1}{t}\right)\right)} dt$.

Обратите внимание, что в нижней границе интегрирования подынтегральная

функция терпит разрыв. Решение задачи с применением функции `quad` приведено в листинге 8.20.

```
clear all;
function y=f(x)
y=(x.^2).*sqrt(3+sin(1./x));
end;
format long
[F,kod , K, err]=quad('f',0,1)
>>>F = 0.654343719149802
kod = 0
K = 1323
err = 1.37557012147481e-08
[F,kod , K, err]=quad('f',0,1,1.0e-05)
>>>F = 0.654343738854992
kod = 0
K = 315
err = 3.82733563379833e-06
[F,kod , K, err]=quad('f',0,1,1.0e-20)
>>>F = 0.654343718970708
kod = 0
K = 1491
err = 9.39557628735834e-09
[F,kod , K, err]=quad('f',0,1,1.0e-20,0.1)
>>>F = 0.654343710193938
kod = 0
K = 840
err = 5.80259740257105e-09
[F,kod , K, err]=quad('f',0,1,1.0e-20,0.001)
>>>F = 0.654343718720156
kod = 0
K = 1596
err = 8.35248716562893e-09
```

Листинг 8.20

Функции

```
F = quadl(f, a, b [, tol, trace]),
[F,err] = quadgk(f, a, b [, tol, trace])
```

где

`name` – имя функции, задающей подынтегральное выражение;

`a, b` – пределы интегрирования;

`tol` – точность вычислений;

`trace` – таблица промежуточных вычислений;

`F` – значение интеграла;

`err` – погрешность вычислений;

также выполняют *интегрирование по квадратуре Гаусса*. В этих функциях специальным образом подбирается шаг. В первом случае по методу Гаусса-Лобатто, во втором Гауса-Конрада.

ЗАДАЧА 8.15. Вычислить интеграл $\int_{-\frac{\pi}{3}}^{\frac{\pi}{3}} \operatorname{tg}^4(x) dx$.

Решение задачи с применением функции `quadl` и `quadgk` приведено в листинге 8.21.

```
function y=f(x)
y = tan(x).^4;
end;
format long
[F]=quadl('f',-pi/3,pi/3,1.0e-05)
>>>F = 2.09439512983937
[F,err]=quadgk('f',-pi/3,pi/3,1.0e-05)
>>>F = 2.09439510239319
err = 1.02555919485880e-12
```

Листинг 8.21